

ملخص ميكانيكا موائع



نيرد الحصن



hhuson.weebly.com



•• الحصن تحلى فينا ••

إعداد : مجد العجلوني

mass Density (ρ) = $\frac{\text{mass}}{\text{volume}}$

Ch. 2

* specific weight (γ) = ρg

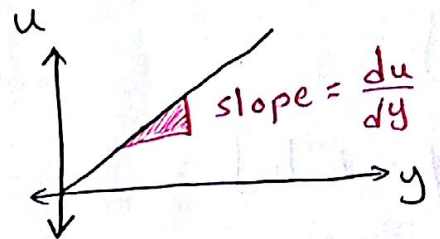
* specific gravity (SG) = $\frac{\rho_{\text{fluid}}}{\rho_{\text{water}}} = \frac{\gamma_{\text{fluid}}}{\gamma_{\text{water}}}$

* $R = \frac{R_u}{M_w}$
 $\rightarrow$ ثابت الغاز العالمي
 $\rightarrow$ الوزن الجزيئي

$R_u = 8314 \text{ J/mole} \cdot \text{K}$

* $\frac{PV}{T} = mR$

* $\tau = \mu \frac{du}{dy}$ (shear stress)



$\mu_{\text{liquid}} \downarrow @ T \uparrow$
 $\mu_{\text{gas}} \uparrow @ T \uparrow$

* Kinetic viscosity (ν) = $\frac{\mu}{\rho} \rightarrow$ dynamic viscosity
 معامل اللزوجة

* $F_s = \sigma * L$
 $= \sigma * (2\pi R)$

F_s : Surface tension force
 قوة الشد الظاهرة للتوتر السطحي

σ : Surface tension coefficient

L : Surface length ($2\pi R$)
 محيط الدائرة

Capillary effect (الخاصية الشعرية)

For equilibrium :-

$$\sum F_y = 0$$

$$W = 2F \cos \theta$$

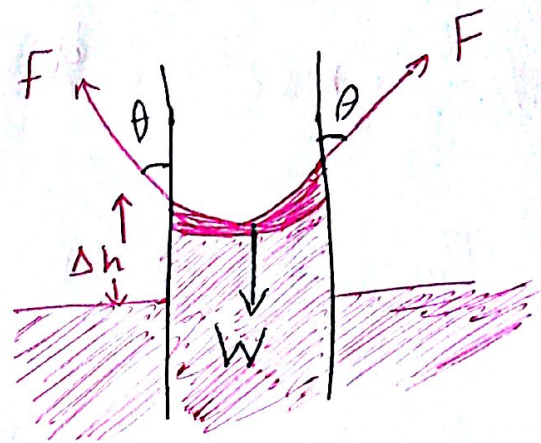
$$mg = (2\pi R) \sigma \cos \theta$$

$$\rho v g = //$$

$$\rho g [\pi R^2 h] = //$$

حجم اسطوانة

$$h = \frac{2 \sigma \cos \theta}{\rho R}$$



θ : الزاوية بين المماس للسائل والسطح الصلب

معادلة هيجنز

Ch. 3

* في Ch3 سندرس جزئين [1] اجهزة القياس

[2] البوابات

* * *

[1] اجهزة القياس :-

* عند الحل نراعي القواعد التالية :-

[1] فرق الضغط بين اي نقطتين على خط افقي يساوي صفر
"خطوط تساوي الضغط"

[2] الضغط المقاس يساوي صفر عند سطح المائع المفتوح
على الضغط الجوي .

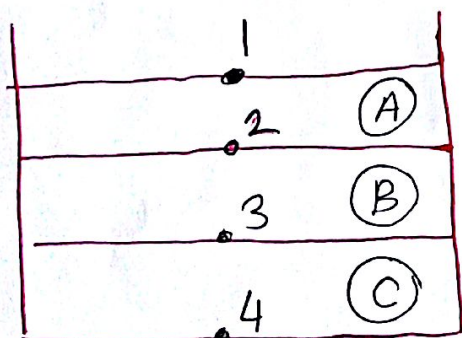
[3] عندما ننزل إلى الأسفل فإن الضغط يزيد (رفع إشارة موجبة)
وعندما نرعد للأعلى فإن الضغط يقل (إشارة سالبة)

$$\Delta P = \gamma h = \rho g h$$

معجم جدا "جدا"

* * *

Ex:-



$$P_1 = 0 \quad (\text{gage})$$

$$P_2 = P_1 + \gamma_A h_1 = \gamma_A h_1$$

$$P_3 = P_2 + \gamma_B h_2$$

$$P_4 = P_3 + \gamma_C h_3$$

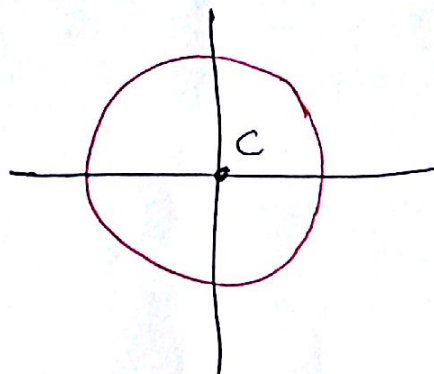
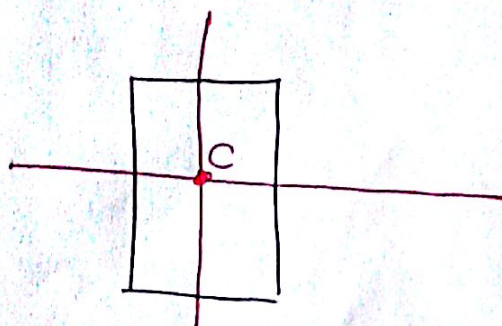
h. 3

مراجعة ال moment of Inersia

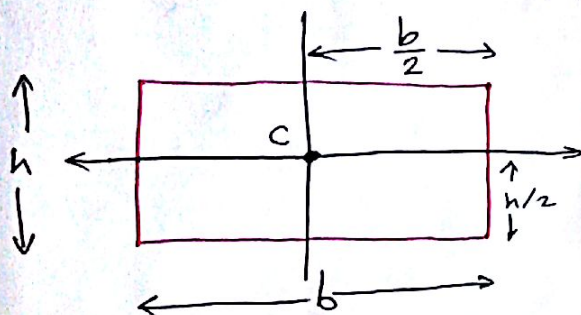
هنا لا نحتاج اشكال معقدة مثل الاستاتيكا

المركز Centroid

* قاعدة مهمة - عاديًا يكون المركز "centroid" في محور التماثل إن وجد



* المركز "centroid" للاشكال و I :-



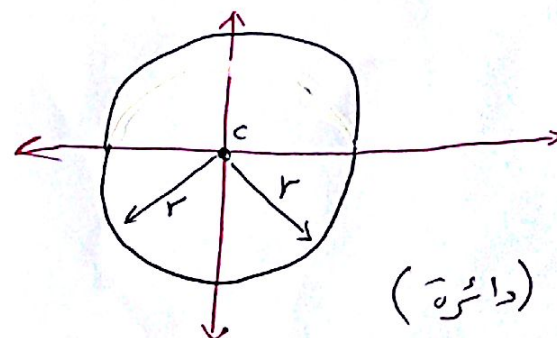
$$I_x = \frac{1}{12} b h^3 \checkmark$$

$$I_y = \frac{1}{12} b^3 h \times$$

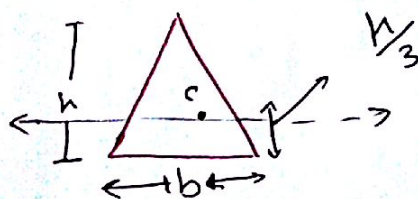
$$A = h * b$$

$$I_x = I_y = \frac{1}{4} \pi r^4$$

$$A = \pi r^2$$

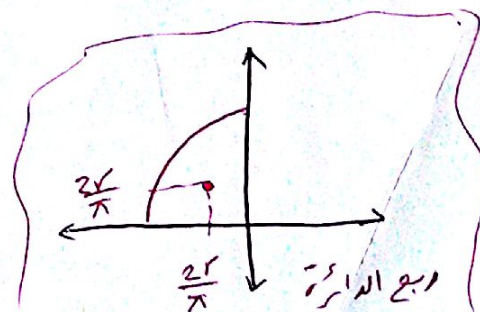


(دائرة)



$$I_x = \frac{1}{36} b h^3$$

$$A = \frac{1}{2} b h$$



البوابات Gates

- * هناك نوعين من البوابات "Gates" :-
- 1 Plane Plate البوابات المسطحة
 - 2 Curved Plate البوابات المنحنية

1 Plane Plate :-

$$* F = \bar{P} A$$

$$F = \gamma \bar{h} A$$

$$* \bar{y}_{cp} = \bar{y} + \frac{I}{\bar{y} A}$$

γ : s.p weight from Fluid

$\bar{h}$: البعد العامودي بين مركز البوابة والسطح

A : مساحة البوابة

$\bar{y}_{cp}$: مركز تأثير القوة

$\bar{y}$: البعد بين مركز البوابة والسطح
« البعد الحقيقي وليس العامودي »

moment of Inertia : I

$$I = \frac{1}{12} b h^3$$

2] Curved Plant (البوابات المنحنية)

في البوابات المنحنية "curved Plant" هناك

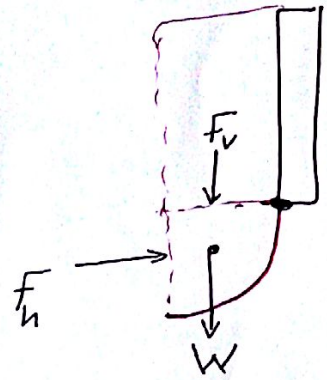
ثلاث قوى تؤثر على البوابة

1] القوة الأفقية (F_h)

2] (F_v) وزن الماء فوق البوابة "قوة

الربع دائرة"

3] (W) وزن الماء في ربع الدائرة .



$$F_h = \gamma \bar{h}_v A$$

h ← البعد بين المركز العامودي للشكل و سطح السائل

A ← مساحة الشكل العامودي عليه القوة

$$\bar{y}_{cp} = \bar{y} + \frac{I}{\bar{y} A}$$

$A = (\text{المنحني} \times \text{نصف الدائرة})$ $\bar{y}$ ←

$$I = \frac{1}{12} b h^3$$

$b \rightarrow$ العمق

$h \rightarrow$ نصف الدائرة

h ← البعد بين سطح المنحني و بداية ربع الدائرة

$$F_v = \gamma \bar{h}_v A$$

$$\bar{y}_{cp} = \bar{y}_v + \frac{\bar{I}_v}{\bar{y}_v A_v}$$

A ← مساحة الشكل العامودي عليه

القوة F_v على الشئ نفس A_{F_h}

$$W = mg = \rho_v g = \rho \left(\frac{\pi R^2}{4} \right) g$$

↓ حجم ربع الاسطوانة

$$F_x = F_h$$

$$F_y = F_v + W$$

$$F_R = \sqrt{(F_x)^2 + (F_y)^2}$$

$$\theta_R = \tan^{-1} \left(\frac{F_y}{F_x} \right)$$

Buoyancy Force

$$* F_B = \rho h A = \rho \underset{\substack{\downarrow \\ \text{ارتفاع الجسم المغمور}}}{V}$$

$$* W = F_B$$

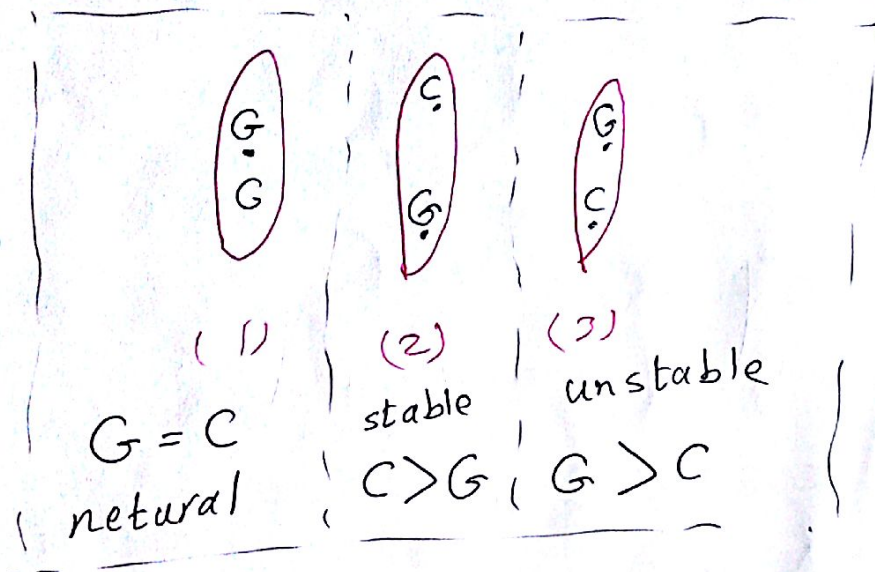
$$* \rho_{\text{body}} \underset{\substack{\downarrow \\ \text{الجمم الكلي}}}{V_{\text{total}}} = \rho_{\text{fluid}} \underset{\substack{\downarrow \\ \text{الجمم الجسم المغمور}}}{V_{\text{sub}}}$$

Stability الاتزان

الأجسام
1
2
3
natural
stable
unstable

$G \rightarrow$ center of gravity

$C \rightarrow$ centroid



* لكي نفرقة بين ال stable و unstable
نستخدم metacenter (MG)

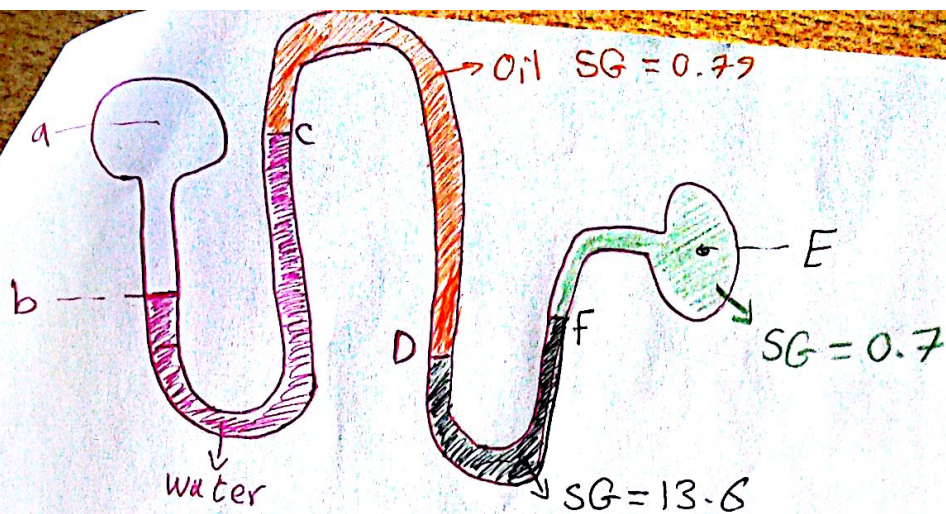
$MG \rightarrow +ve$ موجب $\rightarrow$ stable
 $MG \rightarrow -ve$ سالب $\rightarrow$ unstable

$$MG = \frac{I_{oo}}{V} - CG$$

$I_{oo} \rightarrow$ عزوم حول محور

$V \rightarrow$ حجم الجزء المنغور

$CG \rightarrow$ المسافة بين C و M



Problem 1

Sol :-

$$\boxed{1} \quad P_a = 370 \times 10^3 \text{ Pa}$$

$$\boxed{2} \quad P_b = P_a = 370 \times 10^3 \text{ Pa}$$

$$\boxed{3} \quad P_c = P_b - \rho g h = 370 \times 10^3 - 980 (0.45) \\ = 365585.5 \text{ Pa}$$

$$\boxed{4} \quad P_D = P_c + \rho_{H_2O} (SG) h = 365585.5 + 0.79 (9810) (0.5) \\ = 369264.25 \text{ Pa}$$

$$\boxed{5} \quad P_F = P_D - \rho_{H_2O} (SG) h = 369264.25 - 9810 (13.6) (10) \\ = 355922.65 \text{ Pa}$$

$$\boxed{6} \quad P_E = P_F + \rho_{H_2O} (SG) h = 355922.65 + 0.7 (9810) \times (0.22) \\ = 354411.91 \text{ Pa}$$

$$P_{\text{gage gasoline line}} = 354411.91 \text{ Pa}$$

Problem 2 :-

$$F = \bar{P} A$$

$$= \gamma \bar{h} A$$

$$= 9810 (2) (4 \times 5)$$

$$= 392400 \text{ N}$$

$$\bar{y}_{cp} = \bar{y} + \frac{I}{\bar{y} A}$$

$$= 2 + \frac{\frac{1}{12} 5 (4)^3}{2 (5 \times 4)}$$

$$= 2.67 \text{ m}$$

$$\frac{-\partial}{\partial L} (P + \gamma z) = \rho a_L$$

$$\gamma z = \text{constant}$$

$$\frac{\partial}{\partial L} (\gamma z) = 0$$

$$\frac{dP}{dL} = -\rho a_L$$

if The acceleration is zero

$$\frac{-\partial}{\partial L} (P + \gamma z) = 0$$

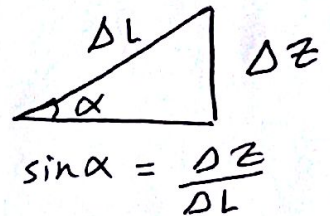
$$P + \gamma z = \text{constant} \quad \text{"hydrostatic eq"}$$

ρ : الكثافة

$P + \gamma z$: ضغط البزومتر

a_L : التسارع باتجاه L

L : اتجاه المحور



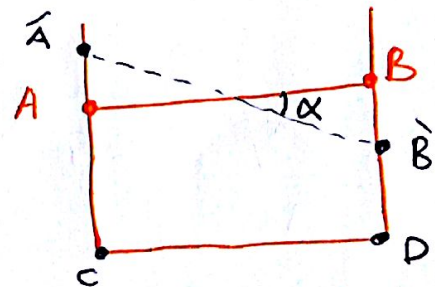
$$\tan \alpha = \frac{a}{g}$$

(a) تسارع الخزان

(g) تسارع الجاذبية

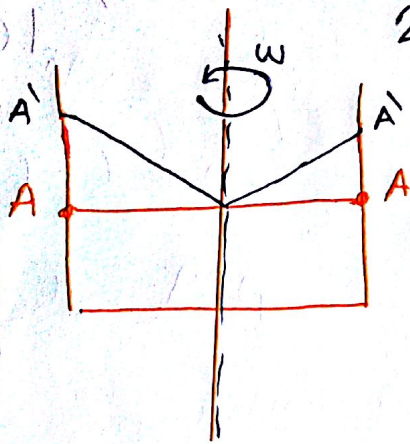
(α) الزاوية الناتجة عن الحركة

* استخدام المعادلة السابقة نادر .



Rotation of a tank of fluid. حوران خزان على دبالسائل

$$P + \gamma z - \frac{\rho v^2 \omega^2}{2} = \text{constant}$$



ω ← سرعة الدوران الزاوية.
 r ← البعد عن مركز الدوران.
 P ← الضغط.

$$P_1 + \gamma z_1 - \frac{\rho r_1^2 \omega^2}{2} = P_2 + \gamma z_2 - \frac{\rho r_2^2 \omega^2}{2}$$

* * * * *

ملاحظة ١ -

$$(z_1 + z_2)_{\text{before}} = (z_1 + z_2)_{\text{After rotation}}$$

Bernolis equation

معادلة برنولي

$$\frac{P}{\rho} + \frac{V^2}{2g} + Z = \text{const}$$

z ← بالنسبة للمرجع

* إذا لم يكن هناك حركة دورانية أو أفقية سنستخدم معادلة برنولي.
(السائل فقط يتحرك الوعاء ثابت)

$$\frac{P_1}{\rho} + \frac{V_1^2}{2g} + Z_1 = \frac{P_2}{\rho} + \frac{V_2^2}{2g} + Z_2$$

* * *

* تطبيقات على معادلة برنولي (Bernolis equation) :-

1) Stagnation tube :-

$$V_1 = \sqrt{2gL}$$

$$V_2 = 0$$

$$Z_1 = Z_2$$

2) Pitot tube :-

$$V_1 = 0$$

$$V_2 = \sqrt{\frac{2 \Delta P}{\rho}} = \sqrt{2g(h_1 - h_2)}$$

Ch. 5

* Volume Flow rate $[Q] = VA$

$[m^3/s]$

* mass Flow rate $m^o = \rho Q = \rho VA$

$[kg/s]$

* The rate of flow = $\bar{V}_2 A_2 + \bar{V}_1 A_1$
 flow out - flow in = $V_2 A_2 - V_1 A_1$
 = $\sum_{cs} \bar{V}_i \cdot \bar{A}$

cs = control surface
 $\bar{CV}$ = control volume

Lois

$$\sum_{cs} \bar{V} \cdot \bar{A} = 0$$

$$V_1 A_1 = V_2 A_2$$

* net rate = $Q_{out} - Q_{in} = 0 \rightarrow h = \text{con}$
 $= +ve \rightarrow h = \downarrow$ "منخفضة"
 $= -ve \rightarrow h = \uparrow$ "مرتفعة"

* * *

* * * ملاحظات مهمة في هذا القانون :-

$$\frac{d}{dt} = 0$$

[1] إذا كان السائل steady $\Leftarrow$

[2] الصيغة التي سنحل عليها الأسئلة :

$$\frac{d}{dt} \int_{cv} \rho dV + \sum \dot{m}_{out} - \sum \dot{m}_{in} = 0$$

[3] في حالة التدفق في المواسير (Pipe) يصبح القانون :

$$\sum \dot{m}_{out} - \sum \dot{m}_{in} = 0$$

$$\dot{m}_{out} = \dot{m}_{in}$$

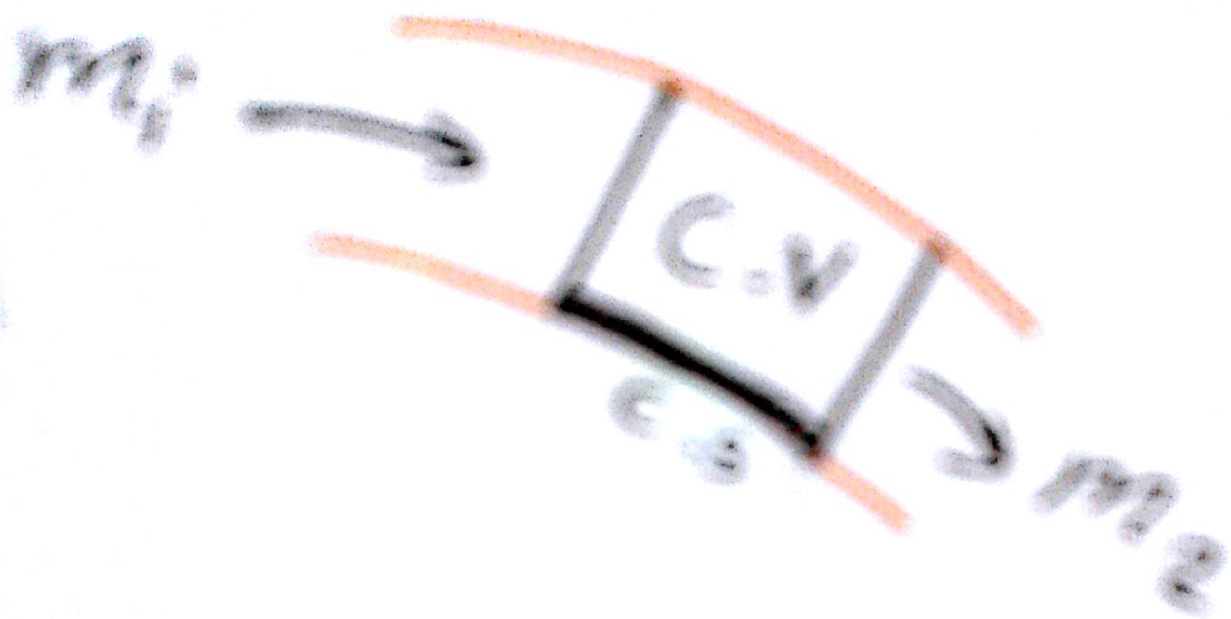
$$\cancel{\rho} v_2 A_2 = \cancel{\rho} v_1 A_1$$

$$v_2 A_2 = v_1 A_1$$

[4] عندما يكون للظرف "The rate of rise of Liquid" $\frac{dh}{dt}$

$$\frac{d}{dt} \int_{cv} \rho A dh = \rho A_{\text{tank}} \frac{dh}{dt}$$

(2)



$$m_1 = m_2$$

$m = \text{constant}$

$$\sum \vec{F} = \sum_{out} \dot{m} \vec{v} - \sum_{in} \dot{m} \vec{v}$$

$$* \sum F_x = \sum \dot{m}_{out} V_{outx} - \sum \dot{m}_{in} V_{inx}$$

$$\sum F_y = \sum \dot{m}_{out} V_{outy} - \sum \dot{m}_{in} V_{iny}$$

هذه المعادلة الوصلة بالفضل

* * * * *

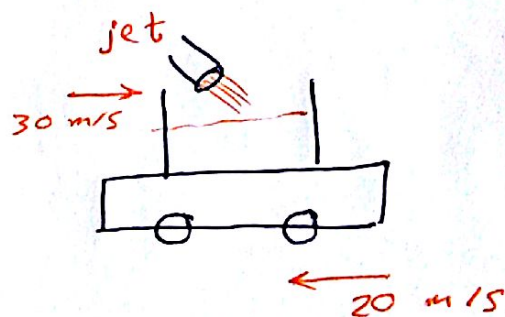
Moving Control volumes (عندما يتحرك الوعاء مع السائل)

مثلاً لو كانت هناك عربة عليها خزان تتحرك بسرعة (20 m/s) ويوجد (jet) قاذف مياه يصب بالخزان بسرعة (30 m/s) السرعة التي نستخدمها باكل هي :-

على حالته

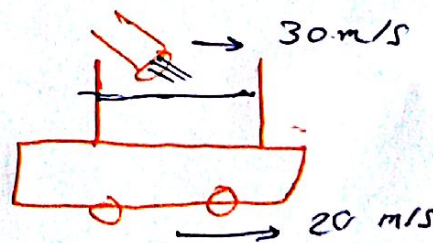
1] اتجاه حركة العربة مع السائل

$$V_{rel} = 30 + 20 = 50 \text{ m/s}$$



2] اتجاه حركة العربة عكس المائع

$$V_{rel} = 30 - 20 = 10 \text{ m/s}$$



Ch.7

Energy Principle

* Energy Equation:-

$$\frac{P_1}{\gamma} + \frac{V_1^2}{2g} + z_1 + h_p = \frac{P_2}{\gamma} + \frac{V_2^2}{2g} + z_2 + h_L + h_t$$

~~h_p~~

$h_p \leftarrow$ ارتفاع السائل فوق المضخة
 $h_t \leftarrow$ التوربين
 $h_L \leftarrow$ المفقود بسبب اللزوجة

* لقد معادلة برنولي حالة خاصة من المعادلة العامة حيث أن برنولي:-
 □ لا يوجد مضخة □ لا يوجد توربين □ لا تأثير لقوى اللزوجة.

* $P_{\text{pump}} = \gamma Q h_p = m^{\circ} g h_p$ "قدرة المضخة"

$E_{\text{pump}} = h_p m g$ "طاقة المضخة"

$\eta_p = \frac{E_p}{E_{p(a)}} \rightarrow$ "كفاءة المضخة الحقيقية"

* $P_{\text{Tur}} = \gamma Q h_t = m^{\circ} g h_t$ "قدرة التوربين"

$E_{\text{Tur}} = h_t m g$

$\eta_T = \frac{E_{T(a)}}{E_T}$ "كفاءة التوربين"

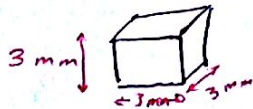
$P_{\text{out put}} = \eta P_{\text{input}}$

Ch. 8

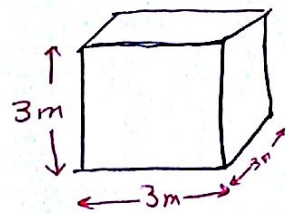
Dimensional Analysis and Similitude

1 * Geometric Similitude :- تشابه الأبعاد ضمن مقياس .

model (النموذج)



Prototype (الأصلي)



* نأخذ نفس النسب بين الحقيقي (Prototype) والنموذج (model) لجميع الأبعاد ضمن مقياس (scale)

* * *

2 Dynamic Similitude :-

$$Re = \frac{\rho v D}{\mu}$$

$$* Re_{(m)} = Re_{(p)}$$

$$\frac{\rho_m v_m D_m}{\mu_m} = \frac{\rho_p v_p D_p}{\mu_p}$$

Dimensional Analysis

The Step by Step Method

π - Theorem

$$V = \frac{L}{T}$$

$$\rho = \frac{M}{L^3}$$

$$\mu = \frac{M}{LT}$$

$$g = \frac{L}{T^2}$$

$$P = \frac{M}{LT^2}$$

$$D = L$$

$$L = L$$

$L \rightarrow$ Length

$M \rightarrow$ mass

$T \rightarrow$ time

* لتوضيح الطريقة سنوضحها بمثال :-

$$\Delta P = f_n(\rho, v, L, D, \mu)$$

تكون معطى بالاسفان هـ
لا يجب إيجادها 😊

1 Select 3 of repeated variables (R_p)

اختيار (3) ثلاث متغيرات متكررة

* شروط اختيار لا (repeated variables) :-

1 لا نختار المتغير الذي يعتمد على باقي المتغيرات Dependand

2 نختار المتغيرات الأكثر شيوعاً (مثلاً لا نختار μ)

3 لا نختار متغيران لهما نفس البعد

مثلاً D و L و h و $thickne$ كلها لها بعد (L)
فنختار واحدة فقط.

نختار (D و v و ρ)

* * *

إيجاد π_1 و π_2 و π_3

2

$$\pi_i = (non-R) (R_{p_1})^{a_i} (R_{p_2})^{b_i} (R_{p_3})^{c_i}$$

$$\pi_1 = \Delta P (\rho)^{a_1} (v)^{b_1} (D)^{c_1}$$

$$\pi_2 = L (\rho)^{a_2} (v)^{b_2} (D)^{c_2}$$

$$\pi_3 = \mu (\rho)^{a_3} (v)^{b_3} (D)^{c_3}$$

* π_1

$$\pi_1 = \Delta P (\rho)^{a_1} (v)^{b_1} (D)^{c_1}$$

$$0 = \frac{m}{LT^2} \left(\frac{m}{L^3}\right)^{a_1} \left(\frac{L}{T}\right)^{b_1} (L)^{c_1}$$

$$m: 0 = 1 + a_1 \quad a_1 = -1$$

$$T: 0 = -2 - b_1 \quad b_1 = -2$$

$$L: 0 = -1 - 3a_1 + b_1 + c_1 \quad c_1 = 0$$

"نرجع كل متغير إلى أبعاده"

"ننظر في الأسس في المعادلة"

على كلا الطرفين لإيجاد
" a_1 و b_1 و c_1 "

$$\pi_1 = \Delta P (\rho)^{-1} (v)^{-2} (D)^0$$

$$\bar{\pi}_1 = \frac{\Delta P}{\rho v^2}$$

* $\bar{\pi}_2$

$$\pi_2 = L (\rho)^{a_2} (v)^{b_2} (D)^{c_2}$$

$$0 = L \left(\frac{M}{L^3}\right)^{a_2} \left(\frac{L}{T}\right)^{b_2} (L)^{c_2}$$

$$M: 0 = a_2$$

$$T: 0 = -b_2$$

$$L: 0 = 1 - 3a_2 + b_2 + c_2$$

$$c_2 = -1$$

$$\pi_2 = L \left(\frac{M}{L^3}\right)^0 \left(\frac{L}{T}\right)^0 (D)^{-1}$$

$$\bar{\pi}_2 = \frac{L}{D}$$

* $\bar{\pi}_3$

$$\pi_3 = \mu (\rho)^{a_3} (v)^{b_3} (D)^{c_3}$$

$$0 = \frac{\mu}{LT} \left(\frac{M}{L^3}\right)^{a_3} \left(\frac{L}{T}\right)^{b_3} (L)^{c_3}$$

$$M: 0 = 1 + a_3 \quad a_3 = -1$$

$$T: 0 = -1 - b_3 \quad b_3 = -1$$

$$L: 0 = -1 - 3a_3 + b_3 + c_3 \quad c_3 = -1$$

$$\pi_3 = \mu (\rho)^{-1} (v)^{-1} (D)^{-1} = \frac{\mu}{\rho v D}$$

3

$$\pi_1 = f_n(\pi_2, \pi_3)$$

$$\frac{\Delta P}{\rho v^2} = f_n\left(\frac{L}{D}, \frac{\mu}{\rho v D}\right)$$

انتهى

Ch. 10

Flow in pipes

* $Re = \frac{\rho v D}{\mu} = \frac{v D}{\nu}$

$\nu = \frac{\mu}{\rho}$

$\rho \rightarrow$ الكثافة

$v \rightarrow$ السرعة

$D \rightarrow$ نصف القطر

$\mu \rightarrow$ dynamic viscosity
معامل اللزوجة

$\nu \rightarrow$ kinetic viscosity

* $Re \leq 2000 \rightarrow$ Laminar flow
 $Re \geq 3000 \rightarrow$ turbulent flow

* * *

head Losses (h_L)

* اهم شيء في الشايتز إيجارد (h_L) من إيجارد (f).

* head Losses = major Losses + minor losses

في الوصلات $\rightarrow$

$\leftarrow$ في الأنابيب

* minor Losses $\rightarrow h_f = \frac{k v^2}{2g}$

k : Loss coefficient (معامل)

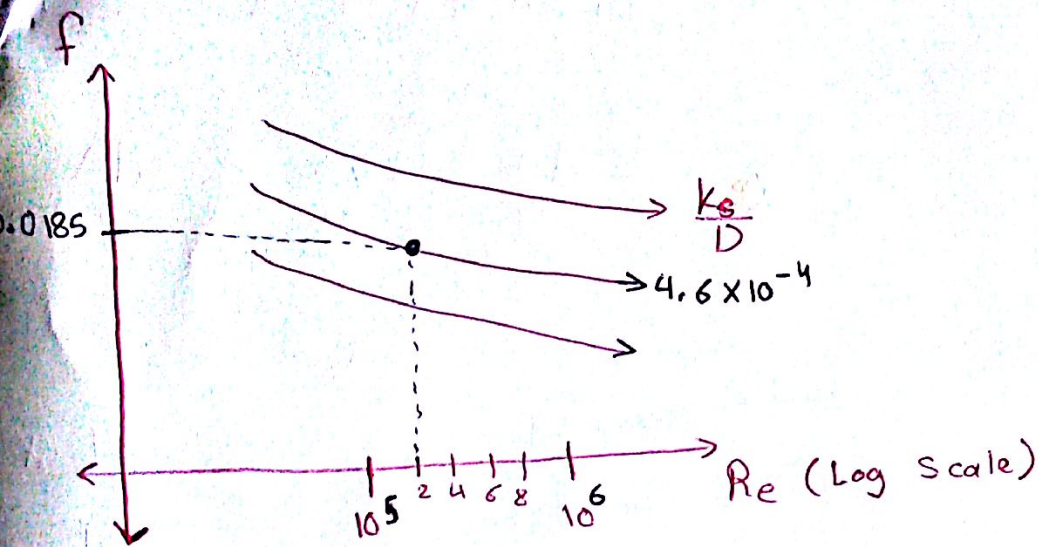
* major Losses $\rightarrow h_f = \frac{f L v^2}{D 2g}$

$f = \frac{64}{Re}$

"Laminar flow"

$f \rightarrow$ Moody chart "turbulent"

* شرح Moody Chart



$$Re = 2 \times 10^5$$

$$Re > 3000 \text{ 'turb'}$$

$$\frac{k_s}{D} = 4.6 \times 10^{-4}$$

$$f = ??$$

1] نجد (Re) رقم رينولد، إذا كان أكبر من 3000 فإنها turbulent
محتاج (moody chart).

2] نجد $\frac{k_s}{D}$

3] يكون Re هو المحور السيني لمخطط
و $\frac{k_s}{D}$ هي الخطوط المائلة فيه

4] نجد قيمة Re التي نريد ونشبهها إلى رقم 10 واسسها
نجد الخط الحائل ذا قيمة $\frac{k_s}{D}$ التي نريد

5] نأخذ خط عامودي من Re إلى أن يتقاطع مع
خطوط $\frac{k_s}{D}$ ، ونأخذ خط أفقي من نقطة التقاطع إلى المحور
الصادي (f) ونجد قيمة (f).

* تأخير شامل :-

Ch. 2

$$\rho = \frac{\text{mass (m)}}{\text{volume (v)}}$$

$$\gamma = \rho g$$

$$SG = \frac{\rho}{\rho_{\text{water}}} = \frac{\gamma}{\gamma_{\text{water}}}$$

Ch. 3

$$* P = \gamma h = \rho g h = (SG \rho_{\text{water}}) g h = (SG \gamma_{\text{water}}) g h$$

* Gates :-

① Plane Plate :- $F = PA = \gamma h A$

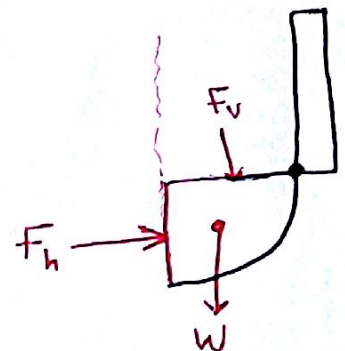
مساحة البوابة $\rightarrow$ البعد العمودي بين مركز البوابة وسط السائل $\leftarrow$

$$\bar{y}_{cp} = h + \frac{I}{hA} \quad I = \frac{1}{2} b h^3$$

② Curved Plate :-

$$W = mg = \rho_v g = \rho \left(\frac{\pi r^2 w}{4} \right) g$$

نقطة للبواب $\rightarrow$ البوابة $\rightarrow$



$$F_v = \gamma h A$$

$$A = w * r$$

البعد بين سطح المائع وبداية ربع الدائرة $\leftarrow$ نقطة البوابة $\rightarrow$

$$I = \frac{1}{12} w r^3$$

$$F_h = \gamma \bar{h} A$$

البعد بين سطح المائع والمركز

العمودي للبواب

$$\bar{y}_{cp} = h + \frac{I}{Ah}$$

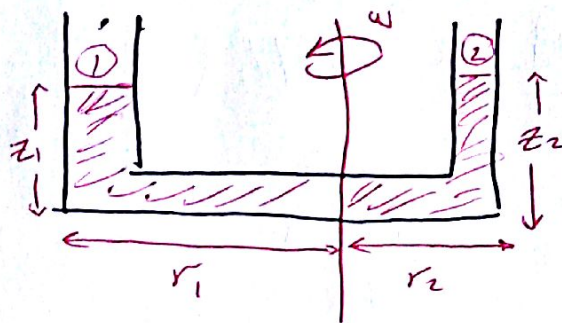
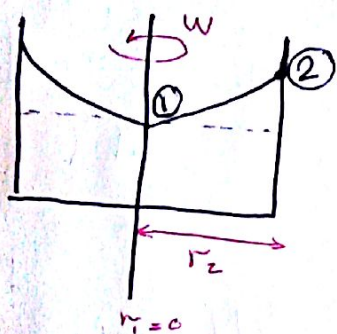
$$F_R = \sqrt{(F_x)^2 + (F_y)^2} = \sqrt{(F_h)^2 + (F_v + W)^2}$$

$$\theta_R = \tan^{-1} \left(\frac{F_y}{F_x} \right)$$

Ch. 4

* Rotation :- $P + \gamma z - \frac{\rho \omega^2 r^2}{2} = \text{constant}$

$$P_1 + \gamma z_1 - \frac{\rho r_1^2 \omega^2}{2} = P_2 + \gamma z_2 - \frac{\rho r_2^2 \omega^2}{2}$$



$$z_1 + z_2 = \text{con} \rightarrow \text{axis of rotation}$$

* * *

Ch. 5

* $Q = VA$

* $m^{\circ} = \rho Q = \rho(VA)$

* $V_1 A_1 = V_2 A_2$



* * *

Ch. 6

$$\sum \vec{F} = \sum_{\text{out}} m^{\circ} \vec{V} - \sum_{\text{in}} m^{\circ} \vec{V}$$

$$\sum F_x = \sum_{\text{out}} m^{\circ} V_x - \sum_{\text{in}} m^{\circ} V_x$$

$$\sum F_y = \sum_{\text{out}} m^{\circ} V_y - \sum_{\text{in}} m^{\circ} V_y$$